

Технический паспорт ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ :

MI-X 45 D FOB



 **MANITOU**
HANDLING YOUR WORLD

Технические характеристики		Метрический	
1.1	Производитель		Manitou
1.2	Наименование модели		MI-X 45 D FOB
1.3	Источник питания		Дизельный
1.4	Режим движения		Сидя
1.5	Номинальная грузоподъемность	Q	4500 kg
1.6	Центр тяжести груза	c	500 mm
1.8	Расстояние от центра передней оси до вил	x	550 mm
1.9	Колесная база	y	2000 mm
Вес			
2.1	Снаряженная масса		6500 kg
2.2	Нагрузка на передний мост (с грузом) / задний мост (с грузом)		9625 kg / 1375 kg
2.3	Нагрузка на передний мост (без груза) / задний мост (без груза)		2820 kg / 3680 kg
Шины			
3.1	Шины		Пневматические
3.2	Размеры передних колес		300-15-18PR
3.3	Размеры задних колес		7.00-12-12PR
3.5	Количество передних колес / задних колес		2 / 2
3.5.2	Количество ведущих колес		2
3.6	Датчик передних колес	b10	1190 mm
3.7	Расстояние между задними колесами	b11	1130 mm
Габаритные размеры			
4.8	Высота сидения	h7	1370 mm
4.7	Высота верхнего ограждения (кабина)	h6	2390 mm
4.12	Высота сцепления	h10	445 mm
4.19	Общая длина	l1	4330 mm
4.20	Длина до основания вил	l2	3110 mm
4.21	Общая ширина	b1	1490 mm
4.21	Габаритная ширина – одиночные колеса	b1	1490 mm
4.21	Габаритная ширина – спаренные колеса	b1	1940 mm
4.22	Секция вил / Ширина вил / Длина вил	s / e / l	50 mm x 150 mm x 1220 mm
4.23	Каретка грузовых вил согласно стандарту DIN 15173 A/B		3A
4.24	Ширина каретки грузовых вил	b3	1250 mm
4.31	Дорожный просвет под мачтой	m1	170 mm
4.32	Дорожный просвет в центре колесной базы	m2	230 mm
4.33	Ширина прохода для паллет шириной 1000 x 1200	Ast	4662 mm
4.34	Ширина прохода для паллет длиной 800 x 1200	Ast	4795 mm
4.35	Радиус поворота	Wa	2800 mm
4.36	Внутренний радиус поворота	b13	100 mm
Производительность			
5.1	Скорость движения (с грузом / без груза)		22 km/h-24 km/h
5.2	Скорость подъема (с грузом / без груза)		0.46 m/s-0.48 m/s
5.3	Скорость опускания (с грузом / без груза)		0.50 m/s-0.50 m/s
5.5	Тяговое усилие / усилие (без груза)		3800 daN / 2200 daN
5.7	Преодолеваемый уклон – с грузом / без груза		34 % / 34 %
5.10	Рабочий тормоз		Гидравлический
	Тип трансмиссии		Гидротрансформатор
Двигатель			
7.1	Бренд двигателя / Модель двигателя / Экологический класс двигателя		Перкинс / 1104D-44 / Stage IIIA
7.2	Мощность двигателя (л.с. / kW)		76 Hp/56 kW
7.3	Номинальная скорость		2200 rpm
7.4	Количество цилиндров / Объем цилиндров		4 - 4400 cm³
Разное			
8.2	Давление рабочей гидравлической системы для навесного оборудования		160 bar
8.3	Расход масла для навесного оборудования		90 l/min
8.4	Измеренный/гарантированный средний уровень громкости в кабине		< 87 dB
8.4	Уровень шума на уровне уха водителя по DIN 12 053		87 dB

MI-X 45 D FOB - габаритный чертеж





MANITOU **HANDLING YOUR WORLD**

Головной офис

В.Р. 249 - 430 rue de l'Aubinière

44150 Ancenis Cedex - France (Франция)

Телефон: 00 33 (0)2 40 09 10 11 - Факс: 00 33 (0)2 40 09 10 97

www.manitou.com



В данной брошюре описываются версии конфигурации и опции продуктов Manitou, которые могут отличаться в зависимости от оборудования. Описанное в данной брошюре оборудование может, в зависимости от версии, быть стандартным, опциональным или недоступным. Компания Manitou оставляет за собой право в любое время изменять приведенные и описанные характеристики без предварительного уведомления. Указанные технические характеристики не являются обязательными для производителя. Для получения дополнительной информации обратитесь к своему дилеру Manitou. Этот документ не имеет обязывающего, договорного характера. Описание продукции не имеет обязывающего, договорного характера. Список технических характеристик не является исчерпывающим. Логотипы и средства визуальной идентификации являются собственностью Manitou, их несанкционированное использование запрещено. Все права защищены. Фотографии и схемы в этой брошюре предоставлены только для ознакомления и в качестве справочной информации.

Manitou BF SA – Компания с ограниченной ответственностью и советом директоров – Акционерный капитал: 39 668 399 евро – Номер 857 802 508 в Реестре коммерсантов и предприятий Нанта