

Технический паспорт ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ :

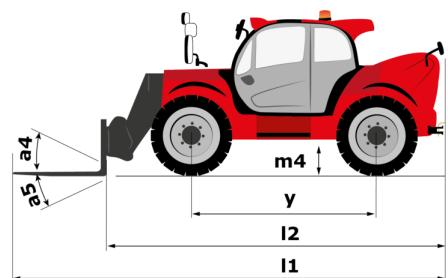
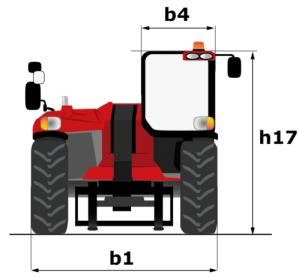
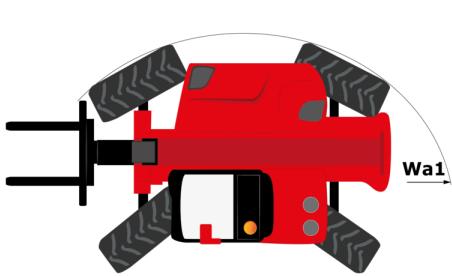
MHT-X 11250 STZA



 **MANITOU**
HANDLING YOUR WORLD

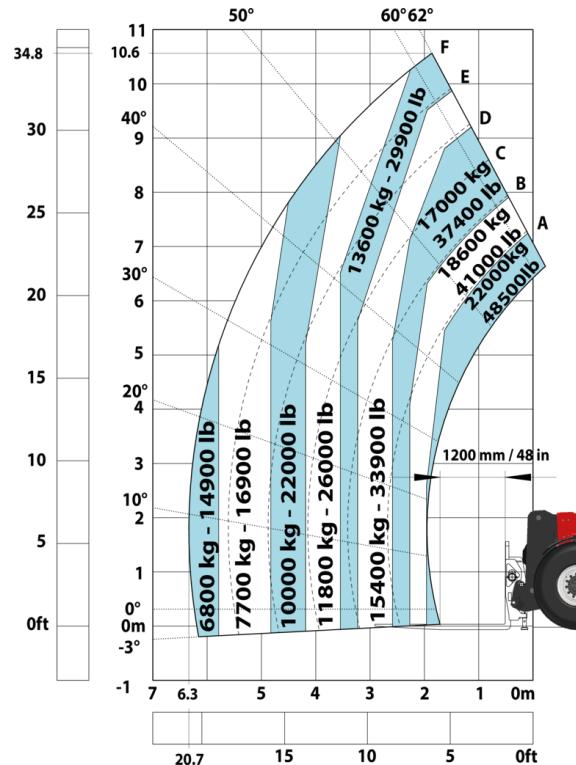
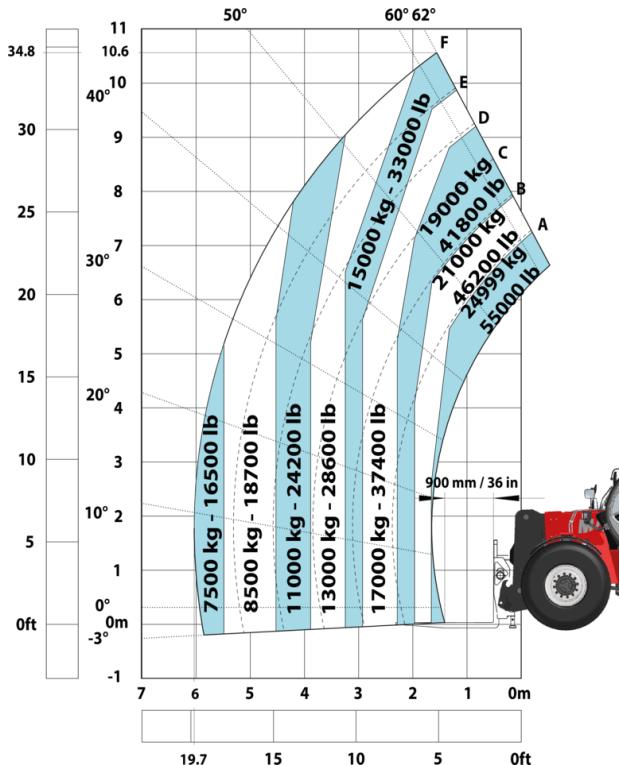
Грузоподъемность		Метрический
Номинальная грузоподъемность		24999 kg
Центр тяжести груза	c	900 mm
Максимальная высота подъема		10.60 m
Максимальный вылет		6 m
Вес и размеры		
Общая длина	l1	8.92 m
Ненагруженный вес (с вилочным захватом)		32950 kg
Дорожный просвет	m4	0.47 m
Колесная база	y	4.10 m
Длина до основания вил	l2	7.12 m
Общая ширина	b1	2.80 m
Общая высота кабины	h17	3.07 m
Угол опрокидывания	b4	0.95 m
Угол опрокидывания ковша	a4	10 °
Радиус поворота (снаружи колеса)	a5	106 °
Длина вил / Ширина вил / Секция вил	Wa1	5.50 m
Регулятор выравнивания рамы	l / e / s	1800 mm x 220 mm x 100 mm
	a9	10 °
Шины		
Стандартные шины		18.00 R25
Количество передних колес / задних колес		2 / 2
Ведущие колеса (передние / задние)		2 / 2
Режим рулевого управления		2 ведущих колеса, 4 ведущих колеса, Крабовый ход
Двигатель		
Бренд двигателя		Yanmar
Экологический класс двигателя		Stage IIIA
Модель двигателя		4TN107TT-6SMU2
Количество цилиндров / Объем цилиндров		4 - 4567 cm³
Мощность двигателя (л.с. / kW)		211 Hp / 155 kW
Максимальный крутящий момент / Крутящий момент двигателя		805 Nm@1500 rpm
Система охлаждения двигателя		Вода
Количество батарей		2
Батарея		12 V
Тяговое усилие		20400 daN
Трансмиссия		
Тип трансмиссии		Гидростатическая
Количество передач (вперед / назад)		2 / 2
Максимальная скорость передвижения		25 km/h
Стояночный тормоз		Автоматический негативный стояночный тормоз
Рабочий тормоз		Погруженные в масло многодисковые тормоза на передней и задней оси
Преодолеваемый уклон – с грузом / без груза		31.50 % / 57.70 %
Гидравлика		
Тип гидравлического насоса		Аксиально-поршневой насос с переменной подачей
Гидравлический поток - Гидравлическое давление		286 l/min - 350 bar
Заправочные емкости		
Масло двигателя		13 l
Гидравлическая жидкость		290 l
Емкость топливного бака		315 l
Шум и вибрация		
Звуковая мощность (LwA)		109 dB
Вибрация на руки оператора		2.50 m/s²
Разное		
Сертификация кабины		Кабина ROPS - FOPS Уровень 2
Органы управления		JSM
Система распознавания навесного оборудования (E-Reco)		Стандартный

МНТ-X 11250 ST3A - габаритный чертеж

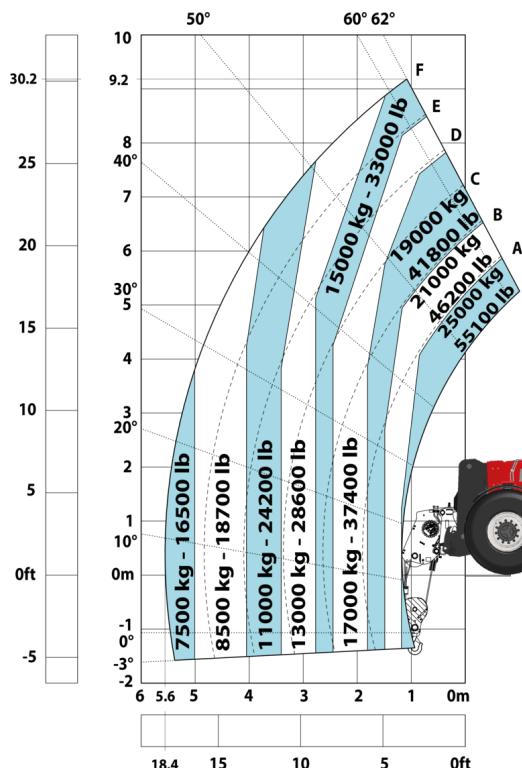


МНТ-Х 11250 ST3A - Диаграмма нагрузки

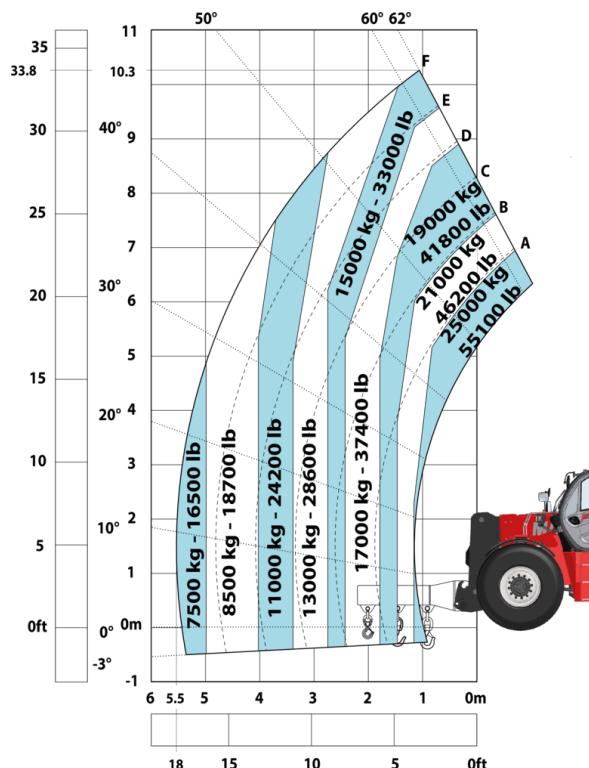
Машина на колесах с вилами LC 900 мм, метрическая система мер



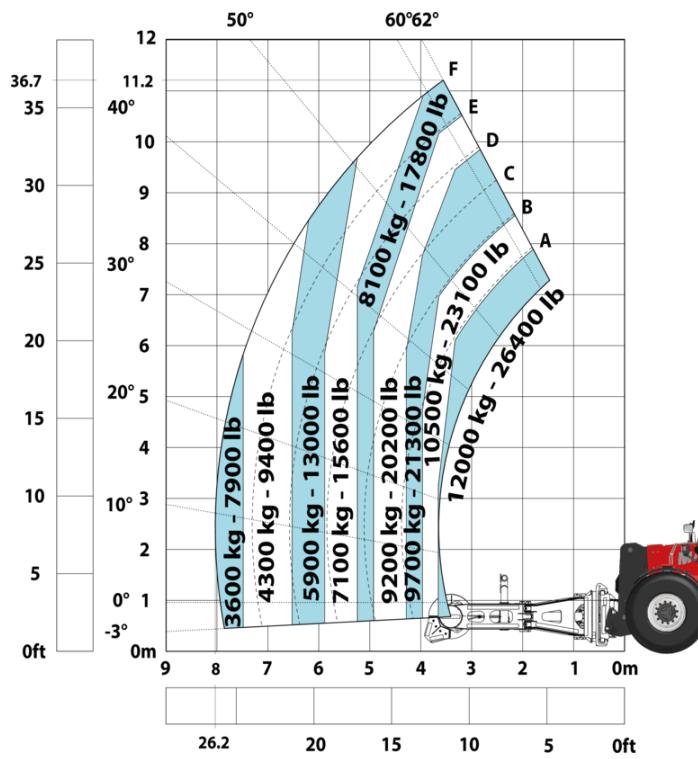
Машина на колесах с лебедкой 25000кг, метрическая система мер



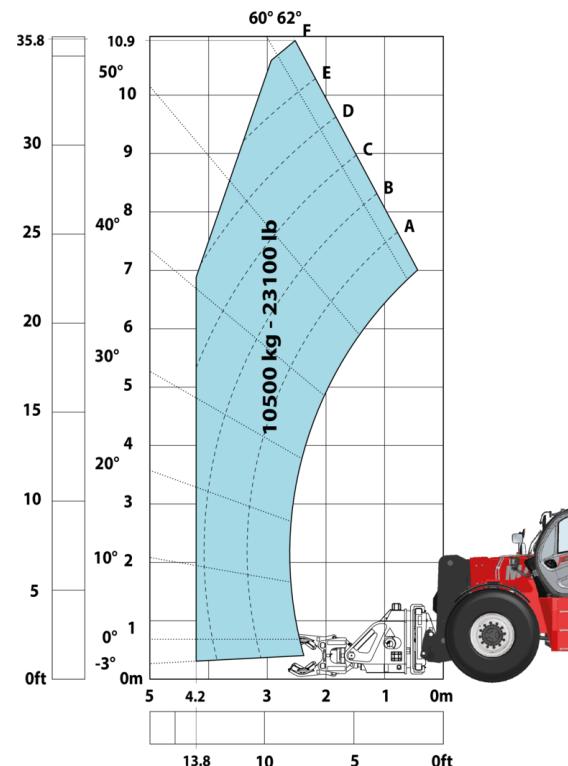
Машина на колесах с краном с 3-мя крюками 25000кг, метрическая система мер



Машина на колесах с захватом для шин TH 63,
метрическая система мер



Машина на колесах с захватом для цилиндров CH 10,
метрическая система мер





MANITOU HANDLING YOUR WORLD

Головной офис

Б.Р. 249 - 430 rue de l'Aubinière
44150 Ancenis Cedex - France (Франция)
Телефон: 00 33 (0)2 40 09 10 11 - Факс: 00 33 (0)2 40 09 10 97
www.manitou.com



В данной брошюре описываются версии конфигурации и опции продуктов Manitou, которые могут отличаться в зависимости от оборудования. Описанное в данной брошюре оборудование может, в зависимости от версии, быть стандартным, опциональным или недоступным. Комания Manitou оставляет за собой право в любое время изменять приведенные и описанные характеристики без предварительного уведомления. Указанные технические характеристики не являются обязательными для производителя. Для получения дополнительной информации обратитесь к своему дилеру Manitou. Этот документ не имеет обязывающего, договорного характера. Описание продукции не имеет обязывающего, договорного характера. Список технических характеристик не является исчерпывающим. Логотипы и средства визуальной идентификации являются собственностью Manitou, их несанкционированное использование запрещено. Все права защищены. Фотографии и схемы в этой брошюре предоставлены только для ознакомления и в качестве справочной информации.

Manitou BF SA – Компания с ограниченной ответственностью и советом директоров – Акционерный капитал: 39 668 399 евро – Номер 857 802 508 в Реестре коммерсантов и предприятий Нанта