

Технический паспорт ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ :

MI-X 15 D



 **MANITOU**
HANDLING YOUR WORLD

Технические характеристики		Метрический	
1.1	Производитель		MANITOU
1.2	Наименование модели		MI-X 15 D
1.3	Источник питания		Дизельный
1.4	Режим движения		Сидя
1.5	Номинальная грузоподъемность	Q	1500 kg
1.6	Центр тяжести груза	c	500 mm
1.8	Расстояние от центра передней оси до вил	x	405 mm
1.9	Колесная база	y	1420 mm
Вес			
2.1	Снаряженная масса		2905 kg
2.2	Нагрузка на передний мост (с грузом) / задний мост (с грузом)		3820 kg / 585 kg
2.3	Нагрузка на передний мост (без груза) / задний мост (без груза)		1325 kg / 1580 kg
Шины			
3.1	Шины		Шины «суперэластик»
3.2	Размеры передних колес		6.50-10 10
3.3	Размеры задних колес		5.00-8 8
3.5	Количество передних колес / задних колес		2 / 2
3.5.2	Количество ведущих колес		2
3.6	Датчик передних колес	b10	900 mm
3.7	Расстояние между задними колесами	b11	920 mm
Габаритные размеры			
4.8	Высота сидения	h7	1160 mm
4.7	Высота верхнего ограждения (кабина)	h6	2090 mm
4.12	Высота сцепления	h10	315 mm
4.19	Общая длина	l1	3310 mm
4.20	Длина до основания вилок	l2	2240 mm
4.21	Общая ширина	b1	1080 mm
4.21	Габаритная ширина – одиночные колеса	b1	1080 mm
4.21	Габаритная ширина – спаренные колеса	b1	1500 mm
4.22	Секция вилок / Ширина вилок / Длина вилок	s / e / l	35 mm x 100 mm x 1150 mm
4.23	Каретка грузовых вилок согласно стандарту DIN 15173 A/B		2A
4.24	Ширина каретки грузовых вилок	b3	1000 mm
4.31	Дорожный просвет под мачтой	m1	115 mm
4.32	Дорожный просвет в центре колесной базы	m2	150 mm
4.33	Ширина прохода для паллет шириной 1000 x 1200	Ast	3590 mm
4.34	Ширина прохода для паллет длиной 800 x 1200	Ast	3790 mm
4.35	Радиус поворота	Wa	1985 mm
4.36	Внутренний радиус поворота	b13	55 mm
Производительность			
5.1	Скорость движения (с грузом / без груза)		18.50 km/h-19 km/h
5.2	Скорость подъема (с грузом / без груза)		0.50 m/s-0.55 m/s
5.3	Скорость опускания (с грузом / без груза)		0.50 m/s-0.55 m/s
5.5	Тяговое усилие / усилие (без груза)		1450 daN / 760 daN
5.7	Преодолеваемый уклон – с грузом / без груза		20 % / 20 %
5.10	Рабочий тормоз		Гидравлический
	Тип трансмиссии		Гидротрансформатор
Двигатель			
7.1	Бренд двигателя / Модель двигателя / Экологический класс двигателя		Yanmar / 4TNE92-HRJ / Stage IIIA
7.2	Мощность двигателя (л.с. / kW)		45 Hp/32.80 kW
7.3	Номинальная скорость		2450 rpm
7.4	Количество цилиндров / Объем цилиндров		4 - 2065 cm³
Разное			
8.2	Давление рабочей гидравлической системы для навесного оборудования		160 bar
8.3	Расход масла для навесного оборудования		56 l/min
8.4	Измеренный/гарантированный средний уровень громкости в кабине		< 86 dB
8.4	Уровень шума на уровне уха водителя по DIN 12 053		86 dB

MI-X 15 D - габаритный чертеж






MANITOU

HANDLING YOUR WORLD

Головной офис

В.Р. 249 - 430 rue de l'Aubinière

44150 Ancenis Cedex - France (Франция)

Телефон: 00 33 (0)2 40 09 10 11 - Факс: 00 33 (0)2 40 09 10 97

www.manitou.com



В данной брошюре описываются версии конфигурации и опции продуктов Manitou, которые могут отличаться в зависимости от оборудования. Описанное в данной брошюре оборудование может, в зависимости от версии, быть стандартным, опциональным или недоступным. Компания Manitou оставляет за собой право в любое время изменять приведенные и описанные характеристики без предварительного уведомления. Указанные технические характеристики не являются обязательными для производителя. Для получения дополнительной информации обратитесь к своему дилеру Manitou. Этот документ не имеет обязывающего, договорного характера. Описание продукции не имеет обязывающего, договорного характера. Список технических характеристик не является исчерпывающим. Логотипы и средства визуальной идентификации являются собственностью Manitou, их несанкционированное использование запрещено. Все права защищены. Фотографии и схемы в этой брошюре предоставлены только для ознакомления и в качестве справочной информации.

Manitou BF SA – Компания с ограниченной ответственностью и советом директоров – Акционерный капитал: 39 668 399 евро – Номер 857 802 508 в Реестре коммерсантов и предприятий Нанта